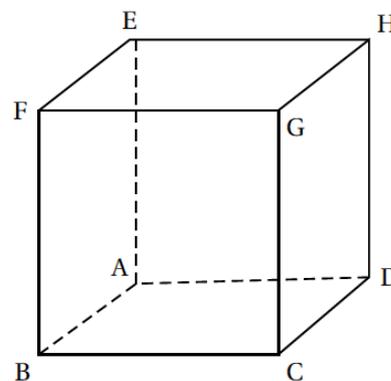


On considère un cube ABCDEFGH d'arête de longueur 1.  
On se place dans le repère orthonormal  $(A; \overline{AB}, \overline{AD}, \overline{AE})$ .

On considère les points :  $I\left(1; \frac{1}{3}; 0\right)$ ,  $J\left(0; \frac{2}{3}; 1\right)$ ,  $K\left(\frac{3}{4}; 0; 1\right)$  et  $L(a; 1; 0)$  avec  $a$  un nombre réel appartenant à l'intervalle  $[0; 1]$ .



**Les parties A et B sont indépendantes.**

**Partie A**

- Déterminer une représentation paramétrique de la droite (IJ).
- Démontrer que la droite (KL) a pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = \frac{3}{4} + t' \left( a - \frac{3}{4} \right) \\ y = t' \\ z = 1 - t' \end{cases} \quad \text{avec } t' \in \mathbb{R}.$$

- Démontrer que les droites (IJ) et (KL) sont sécantes si et seulement si  $a = \frac{1}{4}$ .

**Partie B**

Dans toute la suite de l'exercice, on pose  $a = \frac{1}{4}$ .

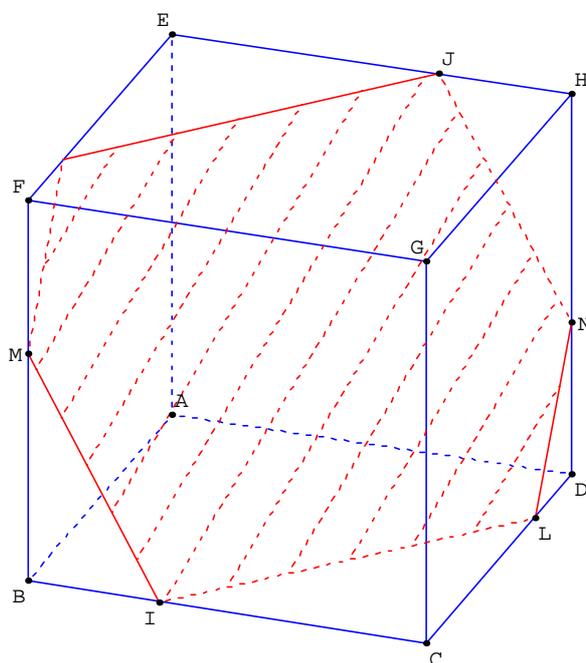
Le point L a donc pour coordonnées  $\left(\frac{1}{4}; 1; 0\right)$ .

- Démontrer que le quadrilatère IKJL est un parallélogramme.
- La figure ci-dessous fait apparaître l'intersection du plan (IJK) avec les faces du cube ABCDEFGH telle qu'elle a été obtenue à l'aide d'un logiciel de géométrie dynamique.

On désigne par M le point d'intersection du plan (IJK) et de la droite (BF) et par N le point d'intersection du plan (IJK) et de la droite (DH).

*Le but de cette question est de déterminer les coordonnées des points M et N.*

- Prouver que le vecteur  $\vec{n}$  de coordonnées  $(8; 9; 5)$  est un vecteur normal au plan (IJK).
- En déduire que le plan (IJK) a pour équation :  $8x + 9y + 5z - 11 = 0$ .
- En déduire les coordonnées des points M et N.



**CORRECTION**

**Partie A**

- La droite (IJ) a pour vecteur directeur  $\vec{IJ}$  de coordonnées  $\left(-1; \frac{1}{3}; 1\right)$ , c'est l'ensemble des points M tels que  $\overline{IM} = t \vec{IJ}$  ( $t \in \mathbb{R}$ )

donc a pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = 1 - t \\ y = \frac{1}{3} + \frac{1}{3}t \\ z = 0 + t \end{cases} \quad \text{avec } t \in \mathbb{R}.$$

- Soit D la droite de représentation paramétrique  $\begin{cases} x = \frac{3}{4} + t' \left( a - \frac{3}{4} \right) \\ y = t' \\ z = 1 - t' \end{cases}$  avec  $t' \in \mathbb{R}$ .

Le point de D de paramètre  $t' = 0$ , a pour coordonnées  $\left(\frac{3}{4}; 0; 1\right)$  donc  $K \in D$ .

Le point de D de paramètre  $t' = 1$ , a pour coordonnées  $(a; 1; 0)$  donc  $L \in D$ .

$K \neq L$  donc la droite D est la droite (KL) donc la droite (KL) a pour représentation paramétrique 
$$\begin{cases} x = \frac{3}{4} + t' \left( a - \frac{3}{4} \right) \\ y = t' \\ z = 1 - t' \end{cases} \quad \text{avec } t' \in \mathbb{R}.$$

3. Cherchons le point d'intersection s'il existe des droites (IJ) et (KL).

$$\text{Il faut donc chercher } t \text{ et } t' \text{ tels que } \begin{cases} x = 1 - t = \frac{3}{4} + t' \left( a - \frac{3}{4} \right) \\ y = \frac{1}{3} + \frac{1}{3}t = t' \\ z = t = 1 - t' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 4 - 4t = 3 + t'(4a - 3) \\ 1 + t = 3t' \\ z = t = 1 - t' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 = 4t + t'(4a - 3) \\ 1 + t = 3t' \\ z = t = 1 - t' \end{cases}$$

Les deux dernières lignes conduisent au système  $\begin{cases} -t + 3t' = 1 \\ t + t' = 1 \end{cases}$  donc par addition terme à terme :  $\begin{cases} 4t' = 2 \\ t + t' = 1 \end{cases}$  donc  $t = t' = \frac{1}{2}$ .

Les droites (IJ) et (KL) sont sécantes si et seulement si, lorsque  $t = t' = \frac{1}{2}$ , on a :  $4t + t'(4a - 3) = 1 \Leftrightarrow 2 + \frac{1}{2}(4a - 3) = 1$

$$\Leftrightarrow 2 + 2a - \frac{3}{2} = 1 \Leftrightarrow 2a = \frac{1}{2} \Leftrightarrow a = \frac{1}{4}.$$

Les droites (IJ) et (KL) sont sécantes si et seulement si  $a = \frac{1}{4}$ .

## Partie B

1. Le vecteur directeur  $\overline{IK}$  a pour coordonnées  $\left(-\frac{1}{4}; -\frac{1}{3}; 1\right)$ .  $\overline{LJ}$  a pour coordonnées  $\left(-\frac{1}{4}; -\frac{1}{3}; 1\right)$  donc  $\overline{IK} = \overline{LJ}$  donc le quadrilatère IKJL est un parallélogramme.

$$2. a. \quad \vec{n} \cdot \overline{IK} = 8 \times \left(-\frac{1}{4}\right) + 9 \times \left(-\frac{1}{3}\right) + 5 \times 1 = -2 - 3 + 5 = 0$$

$$\vec{n} \cdot \overline{IJ} = 8 \times (-1) + 9 \times \frac{1}{3} + 5 \times 1 = -8 + 3 + 5 = 0$$

Les points I, J, K ne sont pas alignés donc  $n$  est orthogonal à deux vecteurs  $\overline{IJ}$  et  $\overline{IK}$  non colinéaires du plan (IJK) donc le vecteur  $\vec{n}$  de coordonnées  $(8; 9; 5)$  est un vecteur normal au plan (IJK).

b. Le vecteur  $\vec{n}$  de coordonnées  $(8; 9; 5)$  est un vecteur normal au plan (IJK) donc le plan (IJK) a une équation de la forme :  $8x + 9y + 5z + d = 0$  où  $d$  est un réel.

I est un point du plan donc  $8 \times 1 + 9 \times \frac{1}{3} + 5 \times 0 + d = 0$  soit  $8 + 3 + d = 0$  donc  $d = -11$

Le plan (IJK) a pour équation  $8x + 9y + 5z - 11 = 0$ .

c. M est le point d'intersection du plan (IJK) et de la droite (BF).

$$\overline{BF} = \overline{AE} \text{ donc la droite (BF) a pour représentation paramétrique } \begin{cases} x = 1 \\ y = 0 \\ z = t \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R}.$$

$$\text{Les coordonnées de M doivent vérifier } 8x + 9y + 5z - 11 = 0 \text{ et } \begin{cases} x = 1 \\ y = 0 \\ z = t \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R}, \text{ donc } 8 \times 1 + 9 \times 0 + 5 \times t - 11 = 0 \text{ donc } 5t = 3$$

donc  $t = 0,6$ .

Les coordonnées de M sont  $(1; 0; 0,6)$ .

N est le point d'intersection du plan (IJK) et de la droite (DH).

$$\overline{DH} = \overline{AE} \text{ donc la droite (DH) a pour représentation paramétrique } \begin{cases} x = 0 \\ y = 1 \\ z = t \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R}.$$

$$\text{Les coordonnées de M doivent vérifier } 8x + 9y + 5z - 11 = 0 \text{ et } \begin{cases} x = 0 \\ y = 1 \\ z = t \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R}, \text{ donc } 8 \times 0 + 9 \times 1 + 5 \times t - 11 = 0 \text{ donc } 5t = 2$$

donc  $t = 0,4$ . Les coordonnées de N sont  $(0; 1; 0,4)$ .