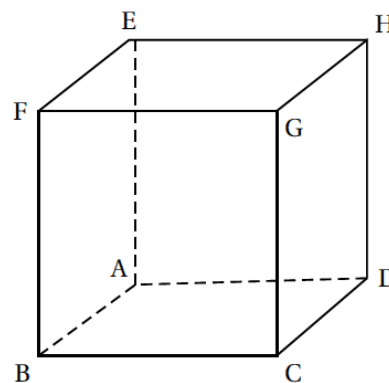


On considère un cube ABCDEFGH d'arête de longueur 1.
On se place dans le repère orthonormal $(A; \overline{AB}, \overline{AD}, \overline{AE})$.

On considère les points : $I\left(1; \frac{1}{3}; 0\right)$, $J\left(0; \frac{2}{3}; 1\right)$, $K\left(\frac{3}{4}; 0; 1\right)$ et $L(a; 1; 0)$ avec a un nombre réel appartenant à l'intervalle $[0; 1]$.



Les parties A et B sont indépendantes.

Partie A

- Déterminer une représentation paramétrique de la droite (IJ).
- Démontrer que la droite (KL) a pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = \frac{3}{4} + t' \left(a - \frac{3}{4} \right) \\ y = t' \\ z = 1 - t' \end{cases} \quad \text{avec } t' \in \mathbb{R}.$$

- Démontrer que les droites (IJ) et (KL) sont sécantes si et seulement si $a = \frac{1}{4}$.

Partie B

Dans toute la suite de l'exercice, on pose $a = \frac{1}{4}$.

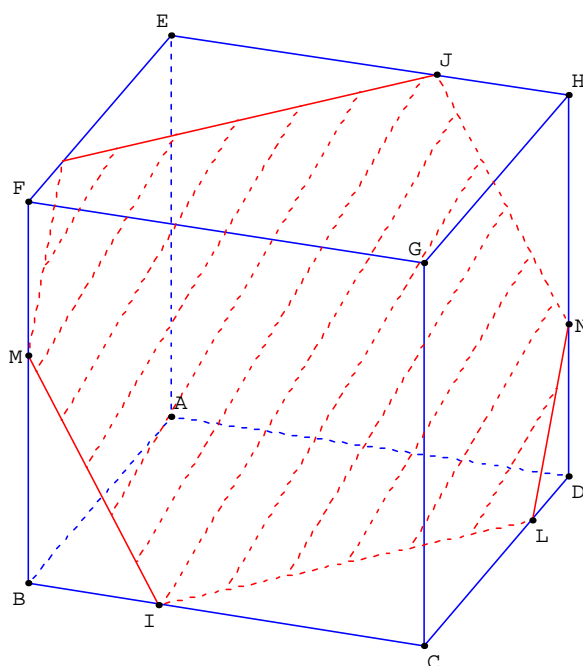
Le point L a donc pour coordonnées $\left(\frac{1}{4}; 1; 0\right)$.

- Démontrer que le quadrilatère IKJL est un parallélogramme.
- La figure ci-dessous fait apparaître l'intersection du plan (IJK) avec les faces du cube ABCDEFGH telle qu'elle a été obtenue à l'aide d'un logiciel de géométrie dynamique.

On désigne par M le point d'intersection du plan (IJK) et de la droite (BF) et par N le point d'intersection du plan (IJK) et de la droite (DH).

Le but de cette question est de déterminer les coordonnées des points M et N.

- Prouver que le vecteur \vec{n} de coordonnées $(8; 9; 5)$ est un vecteur normal au plan (IJK).
- En déduire que le plan (IJK) a pour équation : $8x + 9y + 5z - 11 = 0$.
- En déduire les coordonnées des points M et N.



CORRECTION

Partie A

- La droite (IJ) a pour vecteur directeur \vec{IJ} de coordonnées $\left(-1; \frac{1}{3}; 1\right)$, c'est l'ensemble des points M tels que $\overline{IM} = t \overline{IJ}$ ($t \in \mathbb{R}$)

donc a pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = 1 - t \\ y = \frac{1}{3} + \frac{1}{3}t \\ z = 0 + t \end{cases} \quad \text{avec } t \in \mathbb{R}.$$

- Soit D la droite de représentation paramétrique $\begin{cases} x = \frac{3}{4} + t' \left(a - \frac{3}{4} \right) \\ y = t' \\ z = 1 - t' \end{cases}$ avec $t' \in \mathbb{R}$.

Le point de D de paramètre $t' = 0$, a pour coordonnées $\left(\frac{3}{4}; 0; 1\right)$ donc $K \in D$.

Le point de D de paramètre $t' = 1$, a pour coordonnées $(a; 1; 0)$ donc $L \in D$.

$K \neq L$ donc la droite D est la droite (KL) donc la droite (KL) a pour représentation paramétrique
$$\begin{cases} x = \frac{3}{4} + t' \left(a - \frac{3}{4} \right) \\ y = t' \\ z = 1 - t' \end{cases} \quad \text{avec } t' \in \mathbb{R}.$$

3. Cherchons le point d'intersection s'il existe des droites (IJ) et (KL).

$$\text{Il faut donc chercher } t \text{ et } t' \text{ tels que } \begin{cases} x = 1 - t = \frac{3}{4} + t' \left(a - \frac{3}{4} \right) \\ y = \frac{1}{3} + \frac{1}{3}t = t' \\ z = t = 1 - t' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 4 - 4t = 3 + t'(4a - 3) \\ 1 + t = 3t' \\ z = t = 1 - t' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 = 4t + t'(4a - 3) \\ 1 + t = 3t' \\ z = t = 1 - t' \end{cases}$$

Les deux dernières lignes conduisent au système $\begin{cases} -t + 3t' = 1 \\ t + t' = 1 \end{cases}$ donc par addition terme à terme : $\begin{cases} 4t' = 2 \\ t + t' = 1 \end{cases}$ donc $t = t' = \frac{1}{2}$.

Les droites (IJ) et (KL) sont sécantes si et seulement si, lorsque $t = t' = \frac{1}{2}$, on a : $4t + t'(4a - 3) = 1 \Leftrightarrow 2 + \frac{1}{2}(4a - 3) = 1$

$$\Leftrightarrow 2 + 2a - \frac{3}{2} = 1 \Leftrightarrow 2a = \frac{1}{2} \Leftrightarrow a = \frac{1}{4}.$$

Les droites (IJ) et (KL) sont sécantes si et seulement si $a = \frac{1}{4}$.

Partie B

1. Le vecteur directeur \overline{IK} a pour coordonnées $\left(-\frac{1}{4}; -\frac{1}{3}; 1\right)$. \overline{LJ} a pour coordonnées $\left(-\frac{1}{4}; -\frac{1}{3}; 1\right)$ donc $\overline{IK} = \overline{LJ}$ donc le quadrilatère IKJL est un parallélogramme.

$$2. a. \quad \vec{n} \cdot \overline{IK} = 8 \times \left(-\frac{1}{4}\right) + 9 \times \left(-\frac{1}{3}\right) + 5 \times 1 = -2 - 3 + 5 = 0$$

$$\vec{n} \cdot \overline{IJ} = 8 \times (-1) + 9 \times \frac{1}{3} + 5 \times 1 = -8 + 3 + 5 = 0$$

Les points I, J, K ne sont pas alignés donc n est orthogonal à deux vecteurs \overline{IJ} et \overline{IK} non colinéaires du plan (IJK) donc le vecteur \vec{n} de coordonnées $(8; 9; 5)$ est un vecteur normal au plan (IJK).

b. Le vecteur \vec{n} de coordonnées $(8; 9; 5)$ est un vecteur normal au plan (IJK) donc le plan (IJK) a une équation de la forme : $8x + 9y + 5z + d = 0$ où d est un réel.

I est un point du plan donc $8 \times 1 + 9 \times \frac{1}{3} + 5 \times 0 + d = 0$ soit $8 + 3 + d = 0$ donc $d = -11$

Le plan (IJK) a pour équation $8x + 9y + 5z - 11 = 0$.

c. M est le point d'intersection du plan (IJK) et de la droite (BF).

$$\overline{BF} = \overline{AE} \text{ donc la droite (BF) a pour représentation paramétrique } \begin{cases} x = 1 \\ y = 0 \\ z = t \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R}.$$

$$\text{Les coordonnées de M doivent vérifier } 8x + 9y + 5z - 11 = 0 \text{ et } \begin{cases} x = 1 \\ y = 0 \\ z = t \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R}, \text{ donc } 8 \times 1 + 9 \times 0 + 5 \times t - 11 = 0 \text{ donc } 5t = 3$$

donc $t = 0,6$.

Les coordonnées de M sont $(1; 0; 0,6)$.

N est le point d'intersection du plan (IJK) et de la droite (DH).

$$\overline{DH} = \overline{AE} \text{ donc la droite (DH) a pour représentation paramétrique } \begin{cases} x = 0 \\ y = 1 \\ z = t \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R}.$$

$$\text{Les coordonnées de M doivent vérifier } 8x + 9y + 5z - 11 = 0 \text{ et } \begin{cases} x = 0 \\ y = 1 \\ z = t \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R}, \text{ donc } 8 \times 0 + 9 \times 1 + 5 \times t - 11 = 0 \text{ donc } 5t = 2$$

donc $t = 0,4$. Les coordonnées de N sont $(0; 1; 0,4)$.